

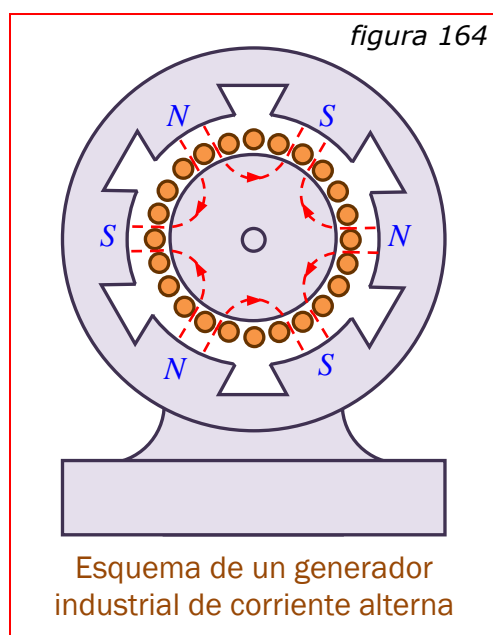
VII. Corriente Alterna

◆ Introducción:

Casi la totalidad de la energía eléctrica utilizada actualmente se produce mediante generadores eléctricos de corriente alterna, la cual tiene la gran ventaja sobre la corriente continua de que la energía puede transportarse a largas distancias a tensiones muy elevadas y corrientes bajas, lo cual permite reducir las pérdidas de energía en forma de calor por efecto Joule. Además, luego puede transformarse en tensiones más bajas y seguras con las correspondientes corrientes más altas para su empleo ordinario. El funcionamiento de los transformadores que realizan estos cambios de tensión y de corriente se basa en la inducción magnética. La potencia eléctrica se suministra mediante una corriente sinusoidal de 50 Hz. Hay otros aparatos, como las radios, los equipos de televisión y los hornos de microondas, que detectan o generan corrientes alternas de frecuencias mucho más altas.

◆ Generación de Corriente Alterna:

En el capítulo correspondiente a Inducción Magnética, vimos que *un cuadro de hilo conductor, que gira con velocidad angular constante en un campo magnético uniforme, produce una fem alterna sinusoidal* (pág. 192).



Este sencillo dispositivo es el prototipo de los generadores industriales de corriente alterna, llamados *alternadores*.

En la *figura 164* se representa la estructura del *inductor* y del *inducido* de un alternador industrial. Alrededor de la circunferencia interna del *inductor* (estator) están distribuidos cierto número de *pares de polos*. Como cada *conductor* situado sobre la superficie del *inducido* (rotor) corta el campo magnético, se produce en él una *fem inducida* en determinado sentido cuando el conductor pasa por un *polo norte* y en sentido

opuesto cuando pasa por un polo sur. En consecuencia, la fem inducida es alterna y el número de ciclos completos en cada vuelta es igual al número de pares de polos. Esta disposición multipolar permite alcanzar una frecuencia suficientemente grande sin que sea necesario obtener una velocidad angular peligrosamente elevada.

Un alternador mantiene entre sus bornes una diferencia de potencial sinusoidal dada por:

$$v = V_m \text{ sen } \omega t \quad (196)$$

donde:

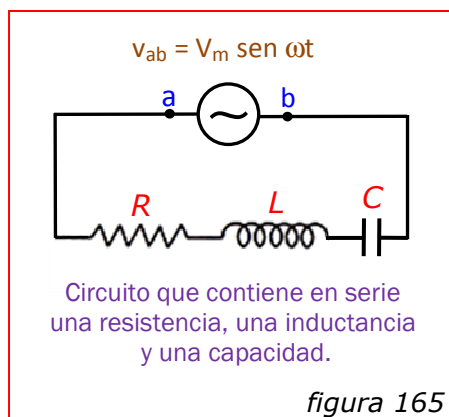
$v \Rightarrow$ valor instantáneo de la fem [V]

$V_m \Rightarrow$ valor máximo o amplitud de la fem [V]

$\omega = 2\pi f \Rightarrow$ frecuencia angular [rad/s]

$f \Rightarrow$ frecuencia de la fem [Hz]

◆ Circuito RLC en Serie, Régimen Permanente, Reactancia e Impedancia:



Sea un circuito constituido por una resistencia, una inductancia y un capacitor, conectados en serie entre los bornes de un alternador, como se representa en la figura 165. La diferencia de potencial instantánea entre a y b es la suma de las diferencias de potencial instantáneas entre los bornes de R, L y C. Es decir:

$$V_m \text{ sen } \omega t = Ri + L \frac{di}{dt} + \frac{q}{C}$$

siendo i , di/dt y q la intensidad instantánea de la corriente, su derivada respecto al tiempo y la carga del capacitor, respectivamente.

Derivando esta ecuación respecto a t y sustituyendo dq/dt por i , se obtiene:

$$\omega V_m \cos \omega t = R \frac{di}{dt} + L \frac{d^2i}{dt^2} + \frac{1}{C} i$$

Esta es una ecuación diferencial de segundo orden, cuya solución es:

$$i = \frac{V_m}{\sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}} \text{ sen } (\omega t - \varphi) + Ae^{-bt}$$

donde

$$\varphi = \text{arc tg} \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}$$

Aunque parece complicada, la interpretación de esta ecuación no es difícil. Consideremos en primer lugar el término Ae^{-bt} . Las magnitudes A y b dependen de las constantes del circuito y de las condiciones iniciales (valores V , i , di/dt y q en el instante de cerrar el circuito). El factor e^{-bt} decrece exponencialmente con el tiempo y se hace despreciable al cabo de un tiempo normalmente muy pequeño. *Este factor es transitorio* y aunque en la práctica las tensiones y corrientes transitorias pueden adquirir valores peligrosamente grandes, en nuestro caso no las tendremos en cuenta y sólo consideraremos el primer término, que se denomina *solución del estado estacionario* o *régimen permanente*.

Se observa que la *corriente* correspondiente al *régimen permanente* varía *sinusoidalmente* con el tiempo, igual que la tensión entre los bornes. Su *valor máximo* es:

$$I_m = \frac{V_m}{\sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}} \quad (197)$$

En consecuencia, la *intensidad de la corriente* en el estado estacionario puede escribirse:

$$i = I_m \text{sen}(\omega t - \varphi) \quad (198)$$

Por lo tanto, la *frecuencia* de la *intensidad* de corriente es la *misma* que la *frecuencia* de la *tensión* entre los bornes, pero ambas *difieren en la fase*, es decir, están desfasadas un *ángulo* φ .

Ahora vamos a establecer las simplificaciones y definiciones siguientes:

$$\text{Reactancia Inductiva} \Rightarrow X_L = \omega L \quad [\Omega]$$

$$\text{Reactancia Capacitiva} \Rightarrow X_C = \frac{1}{\omega C} \quad [\Omega]$$

$$\text{Reactancia} \Rightarrow X = X_L - X_C \quad [\Omega]$$

$$\text{Impedancia} \Rightarrow Z = \sqrt{R^2 + X^2} \quad [\Omega]$$

Entonces, nos queda:

$$I_m = \frac{V_m}{\sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}} = \frac{V_m}{\sqrt{R^2 + X^2}} = \frac{V_m}{Z} \quad (199)$$

$$\varphi = \text{arc tg } \frac{X}{R} \quad (200)$$

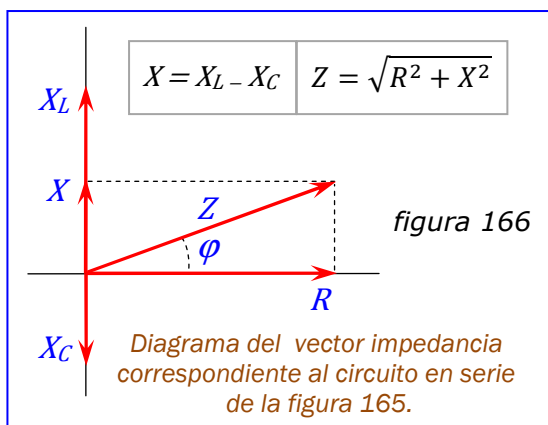
La *intensidad máxima de la corriente* está relacionada con la *máxima diferencia de potencial* por una ecuación que tiene la misma forma que la *ley de Ohm* para las corrientes continuas, correspondiendo la impedancia Z a la resistencia R .

- Consideremos ahora los factores que determinan la resistencia, reactancia e impedancia de un circuito. En primer lugar, la **RESISTENCIA** de un conductor que transporta una corriente alterna *puede no ser la misma* que la resistencia del mismo conductor cuando transporta una corriente constante. Esto se debe a que la densidad de corriente en el caso del conductor de corriente alterna no es uniforme en toda su sección, sino mayor en la zona adyacente a la superficie. Este fenómeno se conoce con el nombre de *efecto pelicular*. La sección efectiva del conductor se reduce y *su resistencia aumenta*. El efecto pelicular se origina por la fem autoinducida creada por las variaciones del flujo interno en el conductor, siendo *mayor* cuanto *más elevada* es la *frecuencia*. Este efecto es un factor importante para las altas frecuencias utilizadas, por ejemplo, en radio y televisión, pero puede normalmente despreciarse para las frecuencias industriales y domiciliarias de 50 Hz. Por tal motivo y salvo que explícitamente se diga otra cosa, nosotros *supondremos* que *la resistencia de un conductor es independiente de la frecuencia*.

La **REACTANCIA DE UNA INDUCTANCIA**, $X_L = \omega L = 2\pi fL$, es *proporcional* al *coeficiente de autoinducción* y a la *frecuencia*. Si hay un *núcleo de hierro* asociado al inductor, entonces el *coeficiente de autoinducción no es constante*, pero nuevamente para mayor sencillez *no tendremos en cuenta esta variación*.

La **REACTANCIA CAPACITIVA**, $X_C = 1/\omega C = 1/2\pi fC$, es *inversamente proporcional* a la *capacidad* y a la *frecuencia*.

- La relación entre la **IMPEDANCIA Z** de un circuito en serie y los valores de R , X_L y X_C , puede representarse gráficamente considerando todas estas magnitudes como vectores. La resistencia R se representa por un *vector situado sobre el eje X*, siendo su *sentido positivo*. Las reactancias X_L y X_C se representan por *vectores situados*



sobre el eje Y , siendo sus *sentidos positivo y negativo*, respectivamente. La *impedancia* es el *vector suma geométrica* o *resultante* de estos *tres vectores*, según se representa en la *figura 166*, denominada *diagrama del vector impedancia del circuito*. Esta figura se ha dibujado para el caso $X_L > X_C$ y por ello X es positiva.

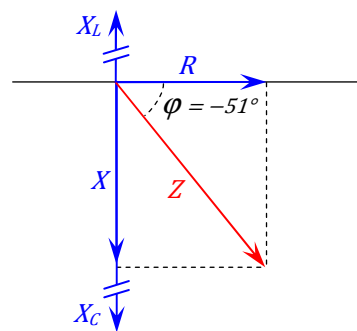
Ejercicio N° 114: Una resistencia de 600Ω está conectada en serie con una inductancia de $0,5 H$ y un capacitor de $0,2 \mu F$. Calcular la impedancia del circuito y dibujar el diagrama del vector impedancia para: a) una frecuencia de $400 Hz$; b) una frecuencia de $600 Hz$.

a) $X_L = 2\pi \times 400 \times 0,5 = 1.257 \Omega$

$$X_C = \frac{1}{2\pi \times 400 \times 0,2 \times 10^{-6}} = 1.989 \Omega$$

$$X = X_L - X_C = 1.257 - 1.989 = -732 \Omega$$

$$Z = \sqrt{600^2 + (-732)^2} = 946 \Omega$$

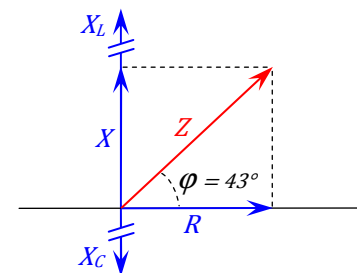


b) $X_L = 2\pi \times 600 \times 0,5 = 1.885 \Omega$

$$X_C = \frac{1}{2\pi \times 600 \times 0,2 \times 10^{-6}} = 1.326 \Omega$$

$$X = X_L - X_C = 1.885 - 1.326 = 559 \Omega$$

$$Z = \sqrt{600^2 + 559^2} = 820 \Omega$$



◆ Valores Eficaces de la Corriente y la Tensión:

Los valores instantáneos de la corriente y tensión alternas, varían continuamente desde un máximo en un sentido hasta un máximo en sentido opuesto, pasando por cero. Resulta más práctico estudiar las corrientes alternas considerando sus valores cuadráticos medios en lugar de sus valores máximos.

El valor cuadrático medio de la intensidad de una corriente variable se define como el valor de la intensidad de una corriente constante que desarrolle la misma cantidad de calor en el mismo tiempo y en la misma resistencia. Dicha magnitud se denomina valor eficaz de la corriente variable.

La derivada respecto al tiempo de la cantidad de calor desarrollada en una resistencia R , que transporta una corriente alterna sinusoidal $i = I_m \text{ sen } \omega t$, es:

$$\frac{d}{dt}(i^2 R t) = i^2 R = I_m^2 R \text{ sen}^2 \omega t$$

La cantidad total de calor desarrollada en un tiempo igual a un período T , es:

$$H = \int_0^T i^2 R dt = I_m^2 R \int_0^T \text{sen}^2 \omega t dt = \frac{1}{2} I_m^2 R T$$

La cantidad de calor desarrollada por una corriente de intensidad constante I_e en el mismo tiempo es:

$$H = I_e^2 R T$$

Puesto que por definición de I_e las cantidades de calor son iguales, tenemos:

$$I_e^2 R T = \frac{1}{2} I_m^2 R T \quad \Rightarrow \quad I_e = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$$

Por consiguiente, si la intensidad de una corriente varía sinusoidalmente, su valor eficaz es $1/\sqrt{2} = 0,707$ veces su valor máximo. Igualmente, el valor eficaz de una diferencia de potencial que varíe sinusoidalmente es $1/\sqrt{2}$ su valor máximo. Por ejemplo, cuando se dice que la tensión alterna entre los dos cables de una línea de suministro doméstico es $220 V$, ello significa que la tensión eficaz es $220 V$ y, por consiguiente, la tensión máxima será $220 \times \sqrt{2} = 311 V$.

Dividiendo por $\sqrt{2}$ el primero y el último miembro de la ecuación (199), obtenemos:

$$\frac{I_m}{\sqrt{2}} = \frac{V_m/\sqrt{2}}{Z} \quad \text{o sea:} \quad I_e = \frac{V_e}{Z}$$

De aquí en más, interpretaremos que las letras I o V sin subíndices, se refieren a los valores eficaces de las magnitudes correspondientes. Por lo tanto, la ecuación anterior se escribirá:

$$\boxed{I = \frac{V}{Z}} \quad (201)$$

◆ Relación entre las Fases de la Corriente y la Tensión:

Para su mejor análisis, escribimos juntas las ecuaciones (196), (198) y (200):

$$v = V_m \operatorname{sen} \omega t$$

$$i = I_m \operatorname{sen} (\omega t - \varphi)$$

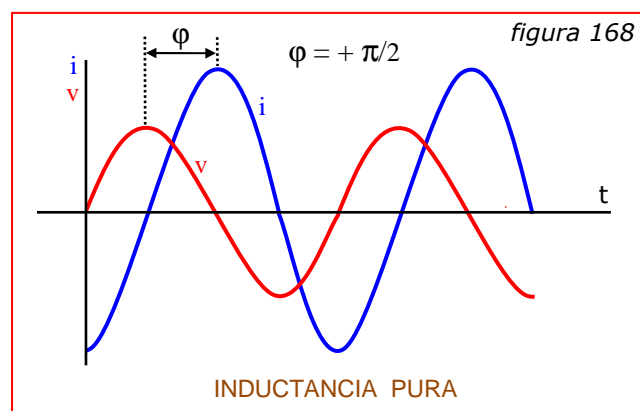
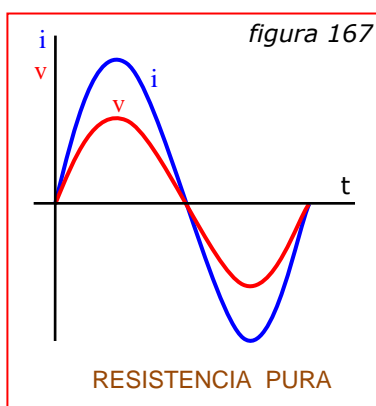
$$\varphi = \operatorname{arc} \operatorname{tg} \frac{X}{R}$$

El producto $\omega t = 2\pi ft$ representa un ángulo (en radianes) y su valor en cualquier instante t se denomina fase de la tensión. Análogamente, la magnitud $(\omega t - \varphi)$ se denomina fase de la corriente. Se dice que la corriente presenta una diferencia de fase con la tensión o que está desfasada un ángulo φ respecto a la tensión.

Puesto que la reactancia X puede ser positiva o negativa, lo mismo le sucede al ángulo φ . Si $X_L > X_C$, X es positiva, φ es positivo y los máximos, mínimos, etc., de la corriente aparecen en instantes posteriores que los que corresponden a la tensión. Se dice que la corriente está atrasada respecto a la tensión. Por el contrario, si $X_L < X_C$, X es negativa, φ es negativo y la corriente está adelantada respecto a la tensión.

El ángulo φ puede determinarse inmediatamente a través del diagrama del vector impedancia, puesto que $\operatorname{tg} \varphi = X/R$.

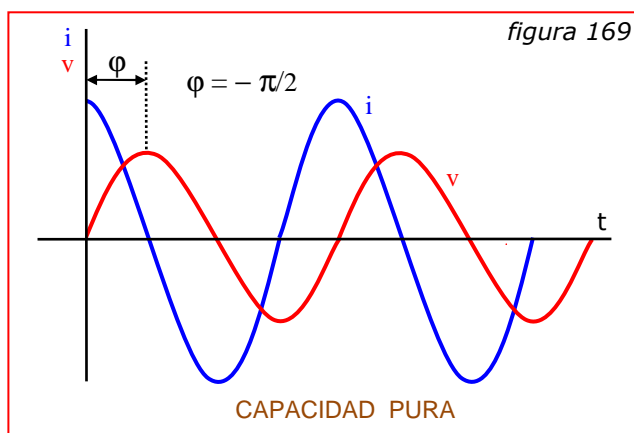
Como caso especial, es evidente que si un circuito está formado por una resistencia pura conectada a una fuente de corriente alterna, $X = 0$, $Z = R$, $\varphi = 0$ y la corriente y la tensión están en fase, como se muestra en la figura 167.



Si el circuito se compone de una inductancia pura, $R = 0$, $Z = X_L$, $\varphi = +\pi/2$ y la corriente está atrasada respecto a la tensión un ángulo de $\pi/2$ radianes o de 90° ,

como se indica en la [figura 168](#).

Si el circuito contiene sólo una capacidad pura, $R = 0$, $Z = X_C$, $\varphi = -\pi/2$ y la



corriente está adelantada respecto a la tensión un ángulo de $\pi/2$ radianes o de 90° , según se indica en la [figura 169](#).

La corriente tiene la misma fase en todas las partes de un circuito en serie, es decir, es máxima (en ambos sentidos) o nula en la resistencia, la inductancia y el condensador al mismo tiempo.

Diferencia de Potencial entre los Puntos de un Circuito de Corriente Alterna:

La diferencia de potencial eficaz entre dos puntos cualesquiera de un circuito en serie, es igual al producto de la intensidad eficaz por la impedancia del circuito ente los dos puntos considerados, siempre que no exista una fem entre ellos:

$$V_{ab} = I Z_{ab}$$

La diferencia de fase φ entre V_{ab} e I es:

$$\varphi = \text{arc tg } (X_{ab}/R_{ab})$$

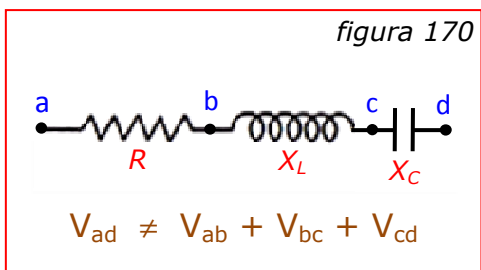
En la [figura 170](#), la impedancia Z_{ab} entre a y b es igual a R . Por consiguiente,

$V_{ab} = I R$ y $\varphi = \text{arc tg } 0 = 0$; es decir, la tensión entre los terminales de una resistencia pura está en fase con la corriente. Entre los puntos b y c ,

$$Z_{bc} = X_L, \quad V_{bc} = I X_L \quad \text{y} \quad \varphi = \text{arc tg } \infty = +\pi/2;$$

por lo tanto, la tensión entre los extremos de una inductancia pura está adelantada 90° respecto a la

corriente. Entre los puntos c y d , $Z_{cd} = X_C$, $V_{cd} = I X_C$ y $\varphi = \text{arc tg } -\infty = -\pi/2$; luego, la tensión entre los bornes de un capacitor puro está atrasada 90° respecto a la corriente.



Veamos un ejemplo numérico. Supongamos los siguientes valores para la figura 170:

$I = 5 \text{ A}$, $R = 8 \ \Omega$, $X_L = 6 \ \Omega$ y $X_C = 12 \ \Omega$. Tendremos:

$V_{ab} = I R = 40 \text{ V}$ (la tensión y la corriente están en fase)

$V_{bc} = I X_L = 30 \text{ V}$ (la tensión está adelantada 90° respecto a la corriente)

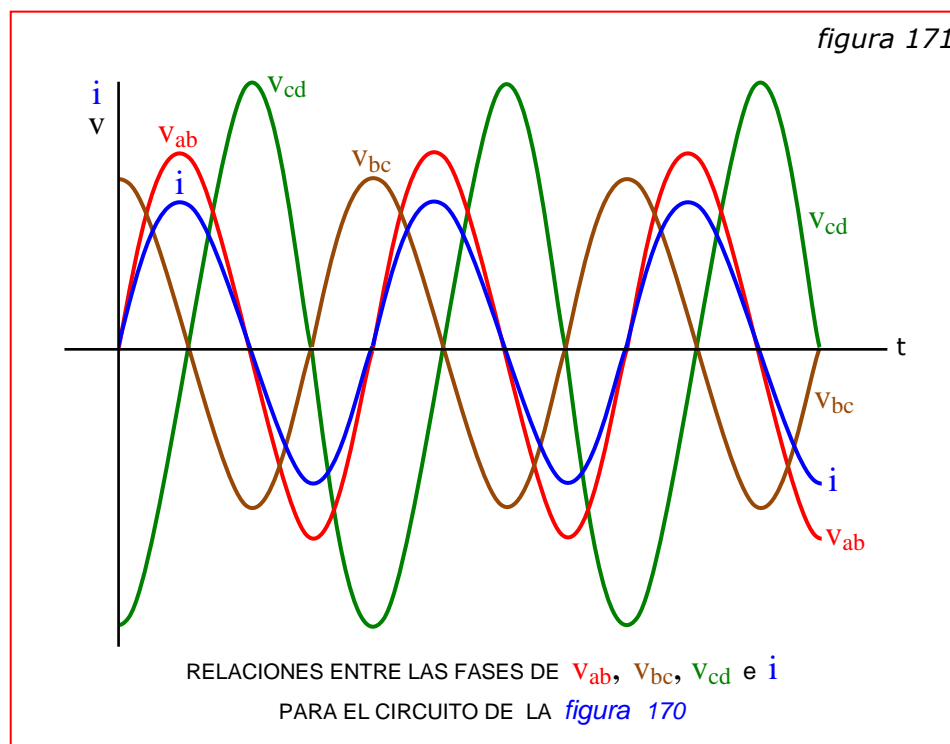
$V_{cd} = I X_C = 60 \text{ V}$ (la tensión está atrasada 90° respecto a la corriente)

La impedancia total es: $Z_{ad} = \sqrt{8^2 + (6 - 12)^2} = 10 \ \Omega$

La tensión entre los extremos del circuito será: $V_{ad} = I Z_{ad} = 5 \times 10 = 50 \text{ V}$

Pero: $V_{ab} + V_{bc} + V_{cd} = 130 \text{ V} \neq 50 \text{ V}$

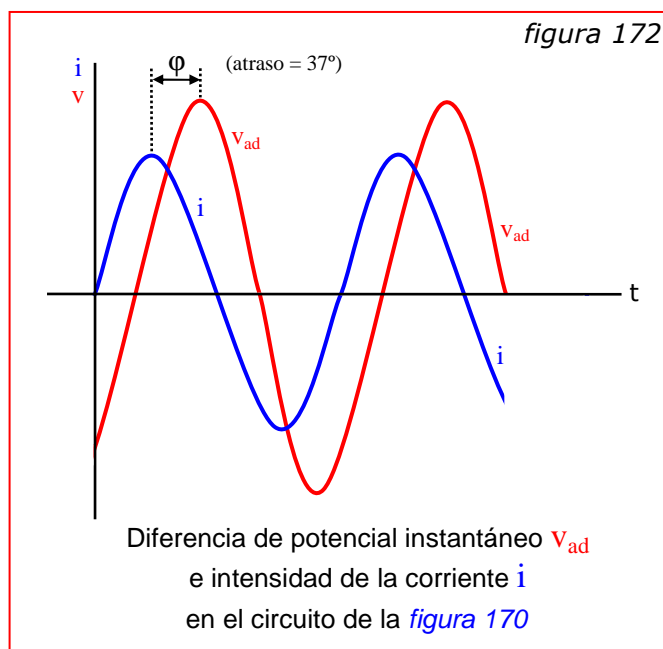
- Este ejemplo explica uno de los resultados inesperados que se producen en los circuitos de corriente alterna. La suma de las diferencias de potencial eficaces entre los extremos de cierto número de elementos de un circuito en serie, no es igual a la diferencia de potencial eficaz entre los extremos del circuito en conjunto. No obstante, esto se explica sencillamente si se tienen en cuenta las relaciones de fase entre las diferencias de potencial de las distintas partes.



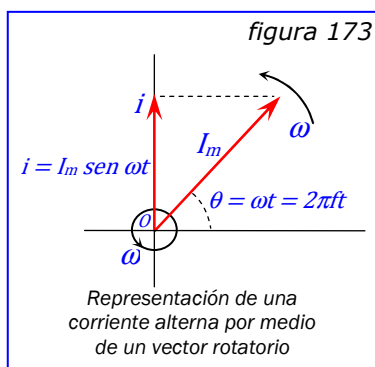
En la figura 171, la línea azul representa la corriente instantánea, que es la misma en todas las partes del circuito y que tiene un valor máximo de $5\sqrt{2} \text{ A}$. Las otras tres curvas representan las tensiones instantáneas entre a y b (línea roja), b y c (línea

marrón) y c y d (línea verde), cuyos valores máximos son $40\sqrt{2} V$, $30\sqrt{2} V$ y $60\sqrt{2} V$, respectivamente. Las diferencias de fase entre las tensiones y la corriente son las representadas.

La tensión instantánea v_{ad} es igual a la suma de las tensiones instantáneas v_{ab} , v_{bc} y v_{cd} . Si se suman las 3 curvas de tensiones, la curva obtenida representa la tensión instantánea entre a y d . Esta curva está representada en la figura 172. Su valor máximo es $50\sqrt{2} V$ y su valor eficaz $50 V$, como debía ser. Está atrasada 37° respecto a la intensidad de corriente, lo cual coincide con el valor de φ calculado por la fórmula: $\text{tg } \varphi = (X_L - X_C)/R = (6 - 12)/8 = -0,75 \Rightarrow \varphi = -37^\circ$



◆ Representación Fasorial:



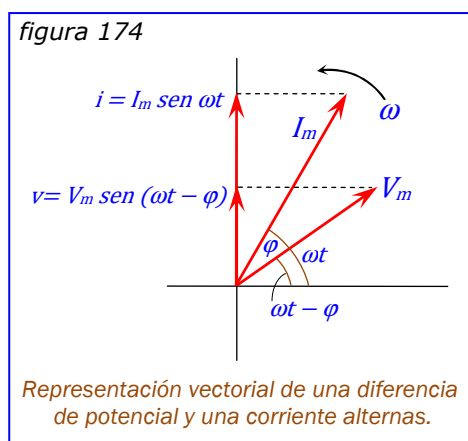
Ante la evidente dificultad que representa dibujar e interpretar diagramas como los de las figuras 171 y 172, resulta necesario introducir algún método gráfico más sencillo para representar las relaciones de fase entre corrientes y tensiones en los circuitos de corriente alterna.

Supongamos que se desea representar una corriente que

varíe *sinusoidalmente*, de *frecuencia* f y *valor máximo* I_m . Construyamos un *vector* I_m como el de la *figura 173* (a una escala conveniente) e imaginemos que el mismo está *girando* alrededor del punto O en sentido *contrario* al de las *agujas del reloj*, con una *velocidad angular* $\omega = 2\pi f$. Si este *vector rotatorio*, que llamaremos *FASOR*, ocupa la posición *horizontal* en el instante $t = 0$, su *proyección* sobre un *eje vertical* en cualquier *instante* t será igual al valor de la *corriente* en *dicho instante*, ya que según la *figura 173* la componente vertical es:

$$I_m \sen \theta = I_m \sen 2\pi ft = I_m \sen \omega t = i$$

Si bien el diagrama sólo representa el valor de i en un instante determinado, el lector puede visualizar la rotación mentalmente y seguir las fluctuaciones de i cuando I_m

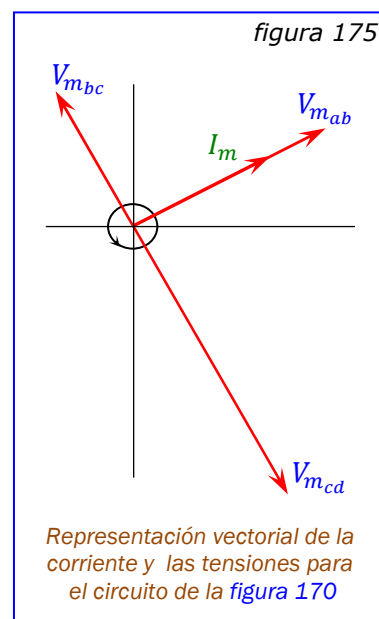


gira. Este método es equivalente al que se utiliza para representar un movimiento armónico simple, proyectando un punto que se mueve en una circunferencia con velocidad angular constante, sobre un diámetro de la misma circunferencia.

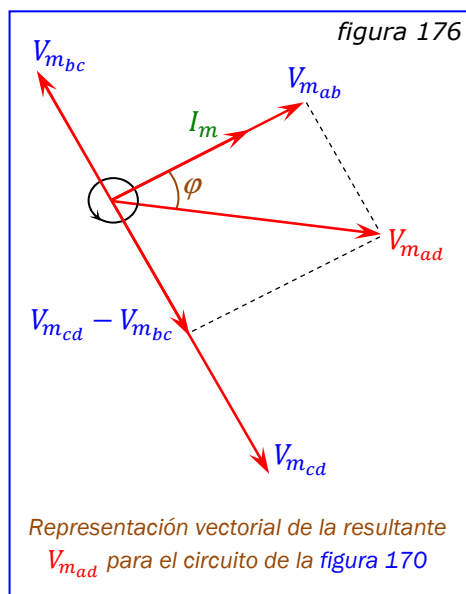
Si se desea representar en el mismo diagrama los *valores instantáneos* de una *diferencia de potencial* $v = V_m \sen (\omega t - \varphi)$, que tenga la misma *frecuencia* que la *corriente* pero *retrasada* respecto a ésta

un *ángulo* φ , se construye un segundo *fasor* de longitud V_m (a una escala conveniente) pero desplazado respecto a I_m un ángulo φ en *sentido horario* (fig. 174). Cuando ambos *fasores* giren en *sentido antihorario*, los valores instantáneos de v presentarán *siempre* un *retardo de fase* φ respecto a los valores instantáneos de i .

Consideremos nuevamente el circuito de la *figura 170* y representemos, por este *método de los fasores*, la *corriente* y la *tensión* entre los extremos de las distintas partes del circuito. Para representar la *corriente* bastará un solo *fasor* I_m (fig. 175), ya que éste tiene el *mismo valor* y la *misma fase* en todas las partes del circuito. La



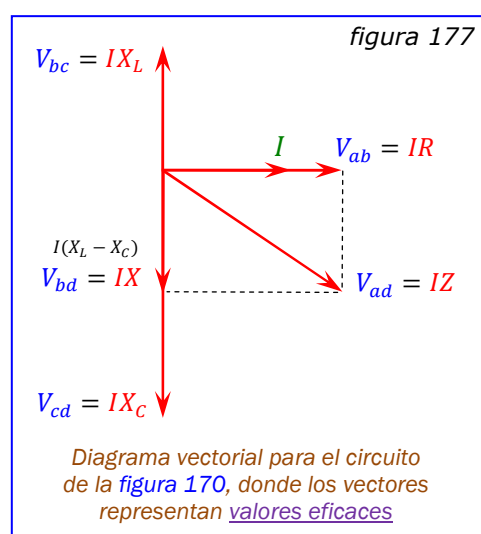
tensión entre los bornes de la resistencia está representada por el fasor $V_{m_{ab}}$ de longitud $40\sqrt{2} V$, que tiene la misma dirección que I_m puesto que v_{ab} e i están en fase. Análogamente, los fasores $V_{m_{bc}}$ de longitud $30\sqrt{2} V$ y $V_{m_{cd}}$ de longitud $60\sqrt{2} V$ representan la tensión adelantada entre los bornes de la inductancia y la tensión atrasada entre los bornes del condensador, respectivamente. Las proyecciones de cada uno de estos fasores y la rotación de todo el diagrama pueden ser visualizadas



mentalmente por el lector. Cuando los fasores giran, sus proyecciones verticales experimentan las mismas variaciones que las ordenadas de las cuatro curvas de la figura 171.

Veamos ahora lo que sucede con la tensión entre los puntos a y d de la figura 170. El valor instantáneo de esta diferencia de potencial se encontró en la figura 172 sumando las ordenadas de las tres curvas de tensión de la figura 171. Utilizando la representación fasorial, este valor se obtiene sumando las componentes verticales de $V_{m_{ab}}$, $V_{m_{bc}}$ y $V_{m_{cd}}$. Pero la suma de las compo-

ponentes verticales de estos fasores es igual a la componente vertical de su suma geométrica o resultante, es decir, $V_{m_{ad}}$. Si obtenemos esta resultante por cualquier método adecuado, como el de la figura 176, su componente vertical representará la



diferencia de potencial instantánea entre los extremos a y d del circuito. Además, el ángulo phi entre el fasor resultante $V_{m_{ad}}$ y el fasor I_m de la corriente, indicará la diferencia de fase del circuito en conjunto.

Aunque el diagrama fasorial es en esencia un método para representar valores instantáneos, en la práctica se utiliza casi exclusivamente con los valores eficaces y las diferencias de fase. Si modificamos las escalas de las figuras anteriores con el factor $\sqrt{2}$, los mismos fasores que repre-

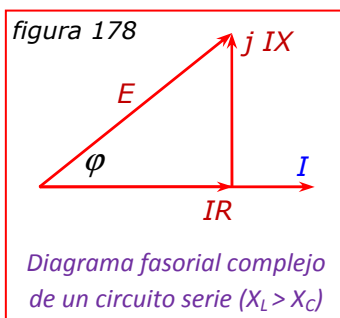
sentan *valores máximos* corresponderán en la *nueva escala* a *valores eficaces*, permaneciendo invariables los *ángulos* que representan *diferencias de fase*. Si se desean los valores instantáneos, sólo es necesario multiplicar por $\sqrt{2}$ la longitud de todos los fasores y suponer el diagrama en rotación.

La orientación del diagrama de fasores es totalmente arbitraria. En un circuito serie se comienza normalmente por dibujar el fador intensidad formando un ángulo cualquiera, luego se construyen los otros fasores con la orientación relativa adecuada. Normalmente, se omiten los ejes X e Y .

La *figura 177* es la misma *figura 176*, salvo que el *fador corriente* es horizontal y que la escala se ha modificado para que los fasores representen *valores eficaces*. Puesto que $V_{ab} = IR$, $V_{bc} = IX_L$, $V_{cd} = IX_C$ y $V_{ad} = IZ$, los *fasores* de *tensión* están relacionados exactamente del mismo modo que los *vectores* en un diagrama de *vector impedancia* tal como el de la *figura 166*. En efecto, el diagrama del *fador* de *tensión* de un *circuito serie* puede obtenerse a partir de su diagrama de *vector impedancia*, multiplicando cada vector *resistencia*, *reactancia* o *impedancia* por el *módulo* de la *corriente*.

◆ Representación Compleja:

Cuando la proyección en el *eje horizontal* se identifica con el *eje real* en el plano complejo, los *fasores* pueden ser representados por *números complejos*. Para un *circuito serie* como el de la *figura 170*, al cual se le aplica entre sus bornes una *fem* E , le corresponde el *diagrama fasorial complejo* de la *figura 178*, donde se ha tomado la *dirección* de la *corriente* I como *eje real*. Como el *fador* IR está *en fase* con I , su expresión será $IR + j0$. El *fador* IX_L forma un *ángulo recto* con I y en *avance*, siendo su expresión $+jIX_L$. El *fador* IX_C forma un *ángulo recto* con I y en *atraso*, siendo su



expresión $-jIX_C$. La expresión compleja de la *tensión en bornes* resulta:

$$E = IR + jI(X_L - X_C) = I(R + jX) = IZ \quad (202)$$

Se observa que la *impedancia* se expresa en forma de *cantidad compleja*, siendo que no constituye una magnitud

fasorial (o vector giratorio). Sin embargo, la impedancia transforma las caídas de tensión debidas a la resistencia y a la reactancia en dos fasores tensión dispuestos en ángulo recto entre sí, por lo que actúa como un operador complejo efectivo. Por ello la impedancia se define como complejo de impedancia u operador de impedancia del circuito y se la suele identificar con un punto arriba de su símbolo (nosotros la identificaremos sólo con su símbolo Z).

Hay tres notaciones equivalentes para los fasores:

- RECTANGULAR: $V = V_R + j V_X = V \cos \varphi + j V \sin \varphi$

- POLAR: $V = V \angle \varphi$

- EXPONENCIAL: $V = V e^{j\varphi}$

$$e^{j\varphi} = \cos \varphi + j \sin \varphi \quad (\text{identidad de Euler})$$

Los símbolos en negro corresponden a los módulos de los fasores.

- La notación rectangular es la más apta para la suma y la resta de fasores. Para sumar dos fasores se suman por separado las partes reales y las partes imaginarias. Para restar dos fasores se sustraen por separado las partes reales y las partes imaginarias.

- Las notaciones polar y exponencial son las más aptas para la multiplicación, la división, la potenciación y la radicación:

$$I_1 I_2 = I_1 I_2 \angle [\varphi_1 + \varphi_2] = I_1 I_2 e^{j(\varphi_1 + \varphi_2)}$$

$$\frac{I_1}{I_2} = \frac{I_1}{I_2} \angle [\varphi_1 - \varphi_2] = \frac{I_1}{I_2} e^{j(\varphi_1 - \varphi_2)}$$

$$\sqrt[n]{I} = \sqrt[n]{I} \angle \left[\frac{\varphi}{n} \right] = \sqrt[n]{I} e^{j \frac{\varphi}{n}}$$

$$I^n = I^n \angle [n \varphi] = I^n e^{j n \varphi}$$

Recordemos que el operador $j = \sqrt{-1}$ hace girar 90° a la magnitud que afecta, en sentido antihorario. La rotación es de 180° , 270° y 360° en los casos de j^2 , j^3 y j^4 , respectivamente.

Ejercicio N° 115: Se tiene un resistor de 200Ω y un inductor de $0,4 H$ con los que se forma un circuito en serie con una fuente cuya amplitud de voltaje es de $30 V$ y su frecuencia angular de 250 rad/s . a) ¿Cuál es la impedancia del circuito?; b) ¿Cuál es la amplitud de corriente?; c) ¿Cuáles son las amplitudes de voltaje entre los bornes del resistor y del inductor?; d) ¿Cuál es el ángulo de fase φ del voltaje de fuente respecto de la corriente? ¿Se atrasa o adelanta este voltaje respecto de la corriente?; e) Construir el diagrama de fasores.

$$\text{a) } Z = \sqrt{R^2 + (\omega L)^2} = \sqrt{(200 \Omega)^2 + [(250 \text{ rad/s}) 0,4 H]^2} = 224 \Omega$$

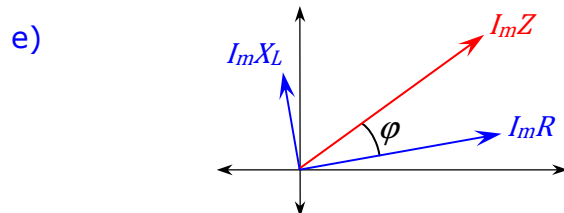
$$\text{b) } I_m = \frac{V_m}{Z} = \frac{30 V}{224 \Omega} = 0,134 A$$

$$\text{c) } V_{R_m} = I_m R = 0,134 A \times 200 \Omega = 26,8 V$$

$$V_{L_m} = I_m \omega L = 0,134 A (250 \text{ rad/s}) 0,4 H = 13,4 V$$

$$\text{d) } \varphi = \text{arc tg } \frac{V_{L_m}}{V_{R_m}} = \text{arc tg } \frac{13,4 V}{26,8 V} = 26,6^\circ$$

(la tensión de la fuente adelanta a la corriente)



Ejercicio N° 116: Una autoinducción de reactancia 10Ω y un condensador de reactancia 25Ω (medidas a 60 c/s) se encuentran conectados en serie con una resistencia de 10Ω a una línea de corriente alterna de 60 Hz y diferencia de potencial eficaz $100 V$. Calcular: a) el voltaje entre los bornes de cada parte del circuito; b) las expresiones del voltaje y de la intensidad instantánea en la línea.

$$\text{a) } Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2} = \sqrt{10^2 + (10 - 25)^2} = 18,03 \Omega$$

$$I = \frac{V}{Z} = \frac{100 V}{18,03 \Omega} = 5,55 A$$

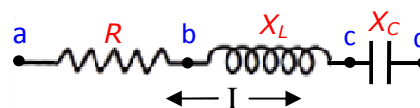
$$V_L = I X_L = 5,55 A \times 10 \Omega = 55,5 V$$

$$V_C = I X_C = 5,55 A \times 25 \Omega = 139 V$$

$$V_R = I R = 5,55 A \times 10 \Omega = 55,5 V$$

b) $I_m = I \sqrt{2} = 5,55 A \times \sqrt{2} = 7,85 A$
 $V_m = V \sqrt{2} = 100 V \times \sqrt{2} = 141 V$
 $\varphi = \text{arc tg} \frac{X_L - X_C}{R} = \text{arc tg} \frac{10 - 25}{10} = \text{arc tg} (-1,5) = -0,983 \text{ rad}$
 $\omega = 2\pi f = 2\pi \times 60 = 377 \text{ rad/s}$
 $v = V_m \text{ sen } \omega t = 141 \text{ sen } 377 t$
 $i = I_m \text{ sen } (\omega t - \varphi) = 7,85 \text{ sen } (377 t + 0,983)$

Ejercicio N° 117: En la figura, $I = 5 A$, $R = 8 \Omega$, $X_L = 6 \Omega$ y $X_C = 12 \Omega$. Calcular: a) V_{ab} , V_{bc} , V_{cd} y V_{ad} ; b) la diferencia de fase entre la intensidad de la corriente y el voltaje en la línea.



a) $Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2} = \sqrt{8^2 + (6 - 12)^2} = 10 \Omega$

$V_{ab} = I R = 5 A \times 8 \Omega = 40 V$

$V_{bc} = I X_L = 5 A \times 6 \Omega = 30 V$

$V_{cd} = I X_C = 5 A \times 12 \Omega = 60 V$

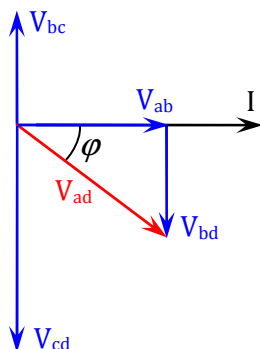
$V_{ad} = I Z = 5 A \times 10 \Omega = 50 V$

también:

$V_{ad} = \sqrt{V_{ab}^2 + (V_{bc} - V_{cd})^2} = \sqrt{40^2 + (30 - 60)^2} = 50 V$

b) $\varphi = \text{arc tg} \frac{X_L - X_C}{R} = \text{arc tg} \frac{6 - 12}{8} = \text{arc tg} (-0,75) = -36,87^\circ$

(la corriente adelanta a la tensión)



Ejercicio N° 118: Una resistencia de 400Ω está en serie con una autoinducción de $0,1 H$ y un condensador de $0,5 \mu F$. Calcular la impedancia del circuito y dibujar el diagrama del vector impedancia: a) a la frecuencia de $500 Hz$; b) a la frecuencia de $1.000 Hz$. Hallar, en cada caso, la diferencia de fase entre la intensidad de la corriente y el voltaje en la línea, especificando si la intensidad de la corriente está atrasada o adelantada.

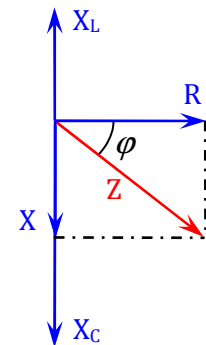
a) A la frecuencia de $500 Hz$:

$$X = \omega L - \frac{1}{\omega C} = (2\pi \times 500) 0,1 - \frac{1}{(2\pi \times 500)(0,5 \times 10^{-6})} = -322,46 \Omega$$

$$Z = \sqrt{R^2 + X^2} = \sqrt{400^2 + (-322,46)^2} = 514 \Omega$$

$$\varphi = \arctan \frac{X}{R} = \arctan \frac{-322,46}{400} = \arctan (-0,806) = -39^\circ$$

(la corriente adelanta a la tensión)



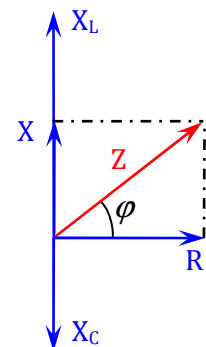
b) A la frecuencia de $1.000 Hz$:

$$X = \omega L - \frac{1}{\omega C} = (2\pi \times 1000) 0,1 - \frac{1}{(2\pi \times 1000)(0,5 \times 10^{-6})} = 310 \Omega$$

$$Z = \sqrt{R^2 + X^2} = \sqrt{400^2 + (310)^2} = 506 \Omega$$

$$\varphi = \arctan \frac{X}{R} = \arctan \frac{310}{400} = \arctan 0,775 = 38^\circ$$

(la corriente atrasa a la tensión)



Comentario: Al duplicarse la frecuencia, se duplica la reactancia inductiva y se reduce a la mitad la reactancia capacitiva, cambiando de signo la reactancia resultante. Consecuentemente, la impedancia pasa de una preponderancia capacitiva a una preponderancia inductiva.

Ejercicio N° 119: Los puntos a y b de la figura son los terminales de una línea de corriente alterna de $60 Hz$. La tensión eficaz entre a y b es $130 V$.

Si $R_1 = 6 \Omega$, $R_2 = R_3 = 3 \Omega$, $X_C = 3 \Omega$ y $X_L = 8 \Omega$, calcular la intensidad de la corriente en el circuito, la tensión entre a y c y la tensión entre c y d.

$$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$$

$$Z_{ab} = \sqrt{(6 + 3 + 3)^2 + (8 - 3)^2} = 13 \Omega$$

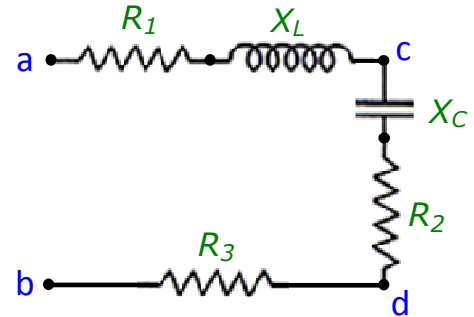
$$Z_{ac} = \sqrt{6^2 + 8^2} = 10 \Omega$$

$$Z_{cd} = \sqrt{3^2 + (-3)^2} = 4,24 \Omega$$

$$I = \frac{V}{Z_{ab}} = \frac{130 V}{13 \Omega} = 10 A$$

$$V_{ac} = I Z_{ac} = 10 A \times 10 \Omega = 100 V$$

$$V_{cd} = I Z_{cd} = 10 A \times 4,24 \Omega = 42,4 V$$



◆ Admitancia, Conductancia y Susceptancia:

Según la ley de Ohm, la corriente puede calcularse con la expresión $I = (1/Z) V$. La inversa de la impedancia Z se llama ADMITANCIA $Y = (1/Z)$. Con la introducción de este nuevo elemento, la ley de Ohm nos queda entonces expresada así:

$$I = Y V \quad (203)$$

Vemos que la admitancia, tal como la impedancia, es un operador complejo. Si desarrollamos ahora el complejo admitancia a fin de obtener sus componentes, mediante la "racionalización" de su expresión (*multiplicando numerador y denominador por el conjugado del denominador*), tendremos:

$$Y = \frac{1}{Z} = \frac{1}{R + jX} = \frac{R - jX}{(R + jX)(R - jX)} = \frac{R}{R^2 + X^2} + j \frac{-X}{R^2 + X^2}$$

La parte real se llama CONDUCTANCIA:

$$G = \frac{R}{R^2 + X^2} \quad (204)$$

La parte imaginaria se llama SUSCEPTANCIA:

$$B = \frac{-X}{R^2 + X^2} \quad (205)$$